

ALGEBRA LINEARE – PROVA SCRITTA DEL 4/2/2010

1. Sia  $V = \mathbf{R}_2[t]$  lo spazio vettoriale dei polinomi di una variabile reale di grado minore od uguale a due. Si consideri il sottoinsieme

$$W = \{p(t) \in V \mid p(0) = 0\}. \quad (1)$$

- a) Dimostrare che  $W$  è un sottospazio e trovarne la dimensione e una base.  
 b) Dimostrare che l'applicazione  $g : V \times V \rightarrow \mathbf{R}$ , definita da

$$g(q, p) = q(0)p(0) + q(1)p(1) \quad (2)$$

è un prodotto scalare.

- c) Trovare la dimensione e una base di  $W^\perp$ , complemento ortogonale di  $W$  rispetto al prodotto scalare sopra definito.  
 d) Trovare la dimensione e una base di  $W \cap W^\perp$ .  
 e) Trovare la dimensione e una base di  $W + W^\perp$ .
2. Si consideri l'applicazione  $T : \mathbf{R}_3[t] \rightarrow \mathbf{R}_3[t]$ , definita da

$$T(a + bt + ct^2 + dt^3) = a + (a - 2c)t + (b - d)t^3. \quad (3)$$

- a) Dimostrare che  $T$  è lineare.  
 b) Trovare la dimensione e una base di  $\text{Ker}(T)$ .  
 c) Trovare la dimensione e una base di  $\text{Im}(T)$ .  
 d) Trovare autovalori ed autospazi di  $T$ .  
 e) Discutere la diagonalizzabilità di  $T$ .
3. Si consideri l'applicazione  $f : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ , definita da

$$f(x, y, z) = (-x + kz, y + kz, y + z), \quad k \in \mathbf{R}. \quad (4)$$

- a) Dimostrare che  $f$  è lineare.  
 b) Trovare la dimensione e una base di  $\text{Ker}(f)$  al variare di  $k$ .  
 c) Trovare la dimensione e una base di  $\text{Im}(f)$  al variare di  $k$ .  
 d) Discutere la diagonalizzabilità in  $\mathbf{R}$  di  $f$  al variare di  $k$ .

4. Si consideri l'applicazione lineare  $F : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ , tale che

$$F(1, 1, 0) = (1, 1, 1), \quad F^2(1, 1, 0) = (0, 1, 1), \quad F^3 = -I. \quad (5)$$

- a) Scrivere la matrice associata ad  $F$  rispetto alla base canonica di  $\mathbf{R}^3$ ,  $\mathcal{B} = \{e_1 = (1, 0, 0), e_2 = (0, 1, 0), e_3 = (0, 0, 1)\}$ .
- b) Dimostrare che  $F$  è invertibile e calcolare  $F^{-1}$ .
- c) Trovare in  $\mathbf{R}$  autovalori ed autospazi di  $F$ .
- d) Discutere la diagonalizzabilità in  $\mathbf{R}$  di  $F$ .
- e) Discutere la diagonalizzabilità in  $\mathbf{C}$  di  $F$  (intesa ora come applicazione lineare da  $\mathbf{C}^3$  in  $\mathbf{C}^3$ ).

SOLUZIONI PROVA SCRITTA DEL 4/2/2010

1. a) Se  $p, q \in V$ , cioè  $p(0) = q(0) = 0$ , allora anche  $(p + q)(0) = p(0) + q(0) = 0$  e  $(cp)(0) = cp(0) = 0$  per ogni  $c \in \mathbf{R}$ . Abbiamo  $\dim(W) = 2$  e una base di  $W$  è data da

$$\mathcal{B}_W = \{t, t^2\} \quad (6)$$

- b) Sono verificate le proprietà di un prodotto scalare:

$$\begin{aligned} i) \forall p, q \in V, \quad g(p, q) &= p(0)q(0) + p(1)q(1) \\ &= q(0)p(0) + q(1)p(1) = g(q, p), \end{aligned} \quad (7)$$

$$\begin{aligned} ii) \forall p, q, r \in V, \quad g(p, q + r) &= p(0)[(q + r)(0)] + p(1)[(q + r)(1)] \\ &= p(0)[q(0) + r(0)] + p(1)[q(1) + r(1)] \\ &= p(0)q(0) + p(1)q(1) + p(0)r(0) + p(1)r(1) = g(p, q) + g(p, r). \end{aligned} \quad (8)$$

$$\begin{aligned} iii) \forall p, q \in V, \forall c \in \mathbf{R}, \quad g(p, cq) &= p(0)(cq)(0) + p(1)(cq)(1) \\ &= c[p(0)q(0) + p(1)q(1)] = cg(p, q). \end{aligned} \quad (9)$$

- c) Dati due generici vettori  $p(t) = at^2 + bt + c \in V$ ,  $q(t) = a't^2 + b't \in W$ , la condizione  $g(p, q) = 0$  per ogni  $q \in W$  impone  $(a + b + c)(a' + b') = 0$  per ogni  $a', b' \in \mathbf{R}$ , da cui  $a + b + c = 0$ . Quindi  $\dim(W^\perp) = 2$  e

$$\mathcal{B}_{W^\perp} = \{1 - t, 1 - t^2\}. \quad (10)$$

- d) Imponendo che un polinomio  $p(t)$  appartenga sia a  $W$  che a  $W^\perp$  otteniamo che  $p(t)$  è del tipo  $p(t) = a(t - t^2)$ , da cui  $\dim(W \cap W^\perp) = 1$  e

$$\mathcal{B}_{W \cap W^\perp} = \{t - t^2\}. \quad (11)$$

- e) Per il teorema di Grassmann,  $\dim(W + W^\perp) = \dim(W) + \dim(W^\perp) - \dim(W \cap W^\perp) = 3$ , da cui  $W + W^\perp = V$  e

$$\mathcal{B}_{W + W^\perp} = \{1, t, t^2\}. \quad (12)$$

2. a) Dati due polinomi  $p_1(t) = a_1 + b_1t + c_1t^2 + d_1t^3$ ,  $p_2(t) = a_2 + b_2t + c_2t^2 + d_2t^3$  e due scalari  $\alpha, \beta \in \mathbf{R}$ ,

$$\begin{aligned} T(\alpha p_1 + \beta p_2) &= T[(\alpha a_1 + \beta a_2) + (\alpha b_1 + \beta b_2)t + (\alpha c_1 + \beta c_2)t^2 + (\alpha d_1 + \beta d_2)t^3] \\ &= \alpha a_1 + \beta a_2 + [\alpha a_1 + \beta a_2 - 2(\alpha c_1 + \beta c_2)]t + [\alpha b_1 + \beta b_2 - (\alpha d_1 + \beta d_2)]t^3 \\ &= \alpha[a_1 + (a_1 - 2c_1)t + (b_1 - d_1)t^3] + \beta[a_2 + (a_2 - 2c_2)t + (b_2 - d_2)t^3] \\ &= \alpha T(p_1) + \beta T(p_2). \end{aligned} \quad (13)$$

- b) Dato  $p(t) = a + bt + ct^2 + dt^3$ , imponendo  $T(p) = 0$  otteniamo  $a + (a - 2c)t + (b - d)t^2 = 0 \forall t \in \mathbf{R}$ , da cui

$$\begin{cases} a = 0, \\ a - 2c = 0, \\ b - d = 0. \end{cases} \quad (14)$$

Questo sistema ha come soluzione  $a = c = 0$ ,  $b = d$ . Quindi  $\dim(\text{Ker}(T)) = 1$  e una base per il nucleo è data da

$$\mathcal{B}_K = \{t + t^3\}. \quad (15)$$

- c)

$$\dim(\text{Im}(T)) = \dim(\mathbf{R}_3[t]) - \dim(\text{Ker}(T)) = 3. \quad (16)$$

Una base dell'immagine di  $T$  è ottenuta applicando  $T$  ai vettori  $1, t, t^2$ , ottenendo così tre vettori linearmente indipendenti:

$$\mathcal{B}_I = \{1 + t, t^3, -2t\}. \quad (17)$$

- d) Per costruire la matrice  $M$  che rappresenta  $T$  rispetto alla base canonica  $\mathcal{B} = \{1, t, t^2, t^3\}$  applichiamo  $T$  ai vettori della base  $\mathcal{B}$ :

$$\begin{aligned} T(1) &= 1 + t, & T(t) &= t^3, \\ T(t^2) &= -2t, & T(t^3) &= -t^3, \end{aligned} \quad (18)$$

da cui

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}. \quad (19)$$

Il polinomio caratteristico

$$p_M(\lambda) = \det(\lambda I - M) = \lambda^2(\lambda - 1)(\lambda + 1) \quad (20)$$

ha come radici (autovalori)  $\lambda_0 = 0$ ,  $\lambda_1 = 1$ ,  $\lambda_2 = -1$ . I corrispondenti autospazi  $V_0 = \text{Ker}(T)$ ,  $V_1$ ,  $V_2$  hanno come basi

$$\mathcal{B}_0 = \{t + t^3\}, \quad (21)$$

$$\mathcal{B}_1 = \{1 + t + \frac{1}{2}t^3\}, \quad (22)$$

$$\mathcal{B}_2 = \{t^3\}. \quad (23)$$

e) Siccome la molteplicità algebrica di  $\lambda_0$  è uguale a 2 mentre la molteplicità geometrica è uguale a 1, ne consegue che  $T$  non è diagonalizzabile.

3. a) Dati due vettori  $X = (x, y, z)$ ,  $X' = (x', y', z')$ , e due scalari  $a, b \in \mathbf{R}$ ,

$$\begin{aligned} f(aX + bX') &= f(ax + bx', ay + by', az + bz') \\ &= (-(ax + bx') + k(az + bz'), ay + by' + k(az + bz'), ay + by' + az + bz') \\ &= a(-x + kz, y + kz, y + z) + b(-x' + kz', y' + kz', y' + z') \\ &= af(X) + bf(X'). \end{aligned} \quad (24)$$

b-c) La matrice  $A$  associata ad  $f$  rispetto alla base canonica  $\{e_1 = (1, 0, 0), e_2 = (0, 1, 0), e_3 = (0, 0, 1)\}$  è data da

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & k \\ 0 & 1 & k \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}. \quad (25)$$

Riducendo a scala questa matrice otteniamo

$$\begin{vmatrix} -1 & 0 & k \\ 0 & 1 & k \\ 0 & 0 & 1 - k \end{vmatrix}. \quad (26)$$

Quindi  $\dim(\text{Im}(A)) = 3$  per  $k \neq 1$  e  $\dim(\text{Im}(A)) = 2$  per  $k = 1$ . Di conseguenza,  $\dim(\text{Ker}(A)) = 0$  per  $k \neq 1$  e  $\dim(\text{Ker}(A)) = 1$  per  $k = 1$ .

Per  $k \neq 1$ ,  $\text{Im}(A) = \mathbf{R}^3$  e una base dell'immagine è la base canonica di  $\mathbf{R}^3$ . Per  $k = 1$ ,

$$\mathcal{B}_K = \{(1, -1, 1)\}, \quad (27)$$

$$\mathcal{B}_I = \{(-1, 0, 0), (0, 1, 1)\}. \quad (28)$$

d) Il polinomio caratteristico

$$p_A(\lambda) = \det(\lambda I - A) = (\lambda + 1)[(\lambda - 1)^2 - k] \quad (29)$$

ha come radici  $-1, 1 - \sqrt{k}, 1 + \sqrt{k}$ .

Per  $k < 0$  abbiamo un solo autovalore in  $\mathbf{R}$ , per cui la matrice non è diagonalizzabile.

Per  $k = 0$  gli autovalori sono  $\lambda_1 = -1$  (con molteplicità algebrica 1) e  $\lambda_2 = 1$  (con molteplicità algebrica 2). L'autospazio  $V_2$  ha dimensione 1, con base

$$\mathcal{B}_2 = \{(0, 0, 1)\}, \quad (30)$$

per cui  $A$  non è diagonalizzabile, essendo la molteplicità geometrica di  $\lambda_2$  inferiore a quella algebrica.

Per  $k = 4$  gli autovalori sono  $\lambda_1 = -1$  (con molteplicità algebrica 2) e  $\lambda_2 = 3$  (con molteplicità algebrica 1). L'autospazio  $V_1$  ha dimensione 1, con base

$$\mathcal{B}_1 = \{(1, 0, 0)\}, \quad (31)$$

per cui  $A$  non è diagonalizzabile, essendo la molteplicità geometrica di  $\lambda_1$  inferiore a quella algebrica.

Per  $0 < k < 4$  e  $k > 4$  i tre autovalori  $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = 1 - \sqrt{k}, \lambda_3 = 1 + \sqrt{k}$  sono distinti, per cui la matrice è diagonalizzabile.

4. a) Le tre condizioni date implicano che

$$F(1, 1, 0) = (1, 1, 1), \quad F(1, 1, 1) = (0, 1, 1), \quad F(0, 1, 1) = -(1, 1, 0). \quad (32)$$

Conosciamo quindi l'azione di  $F$  sulla base  $\mathcal{B}' = \{v_1 = (1, 1, 0), v_2 = (1, 1, 1), v_3 = (0, 1, 1)\}$ . Essendo  $F$  lineare, questo è sufficiente per

determinarla univocamente. La matrice del cambiamento di base da  $\mathcal{B}'$  a  $\mathcal{B}$  è data da

$$M_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}'}(I) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}. \quad (33)$$

Invertendo tale matrice otteniamo la matrice del cambiamento di base da  $\mathcal{B}$  a  $\mathcal{B}'$ :

$$M_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}(I) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}. \quad (34)$$

Quindi

$$\begin{aligned} F(e_1) &= F(v_2 - v_3) = (0, 1, 1) + (1, 1, 0) = e_1 + 2e_2 + e_3, \\ F(e_2) &= F(v_1 - v_2 + v_3) = (1, 1, 1) - (0, 1, 1) - (1, 1, 0) = -e_2, \\ F(e_3) &= F(-v_1 + v_2) = -(1, 1, 1) + (0, 1, 1) = -e_1. \end{aligned} \quad (35)$$

Quindi la matrice associata ad  $F$  rispetto alla base  $\mathcal{B}$  è data da

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \quad (36)$$

b)  $A$  è invertibile in quanto  $\det(A) = -1 \neq 0$ . Da  $F^3 = -I$  otteniamo  $A^{-1} = -A^2$ :

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \quad (37)$$

c) Il polinomio caratteristico

$$p_A(\lambda) = \det(\lambda I - A) = \lambda^3 + 1 \quad (38)$$

ha in  $\mathbf{R}$  come unica radice (autovalore)  $\lambda = -1$ . Il corrispondente autospazio è dato da

$$V_\lambda = \{cw, c \in \mathbf{R}, w = e_2\}. \quad (39)$$

d)  $F$  non è diagonalizzabile in  $\mathbf{R}$  in quanto ha un unico autovalore reale, mentre  $\dim(\mathbf{R}^3) = 3$ .

e)  $F$  è diagonalizzabile in  $\mathbf{C}$  in quanto ha tre autovalori distinti:  $\lambda_1 = -1$ ,  $\lambda_2 = (1 + \sqrt{3}i)/2$ ,  $\lambda_3 = (1 - \sqrt{3}i)/2$ .