

1 Spazi vettoriali. Sottospazi.

Esercizio 1.1 Siano $v_1 = (2, 5, 1, 3)$, $v_2 = (0, 2, 7, 9)$, $v_3 = (2, 3, 0, 4)$, $v_4 = (4, 10, 8, 16)$ quattro vettori di \mathbb{R}^4 . Determinare una base dello spazio vettoriale $L(v_1, v_2, v_3, v_4)$ generato dai vettori v_1, v_2, v_3, v_4 .

Esercizio 1.2 Sia $U = L(u_1, u_2)$ e $V = L(v_1)$, dove $u_1 = (1, 0, -2, 1)$, $u_2 = (0, 2, 1, 4)$, $v_1 = (2, 1, 1, 1)$.

1. Determinare la dimensione e una base di $U + V$.
2. Determinare la dimensione di $U \cap V$.

Esercizio 1.3 Sia $U = L(u_1, u_2)$ e $V = L(v_1, v_2)$, dove $u_1 = (-1, 0, 3, 2)$, $u_2 = (0, -1, 1, 3)$, $v_1 = (2, 1, 1, -2)$, $v_2 = (1, 0, 5, 3)$.

1. Determinare la dimensione e una base di $U + V$.
2. Determinare la dimensione di $U \cap V$.

Esercizio 1.4 Si considerino le seguenti matrici di tipo 2×2 :

$$A = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{vmatrix}, \quad B = \begin{vmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix}, \quad C = \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix}$$

1. Mostrare che A, B, C sono linearmente indipendenti.
2. Trovare un sottospazio $W \subseteq \text{Mat}(n \times n, \mathbb{R})$ per il quale si abbia:

$$\dim W = 2 \quad e \quad \dim (W \cap L(A, B, C)) = 1.$$

Esercizio 1.5 Si considerino i polinomi $p = 1 + x$, $q = x + x^2$, $r = 1 + x + x^2$, $s = 1 + 2x + 3x^2$. Rispondere alle seguenti domande:

1. p, q, r, s sono linearmente indipendenti?
2. p, q, r, s generano lo spazio vettoriale $R_2[x] = \{a_2x^2 + a_1x + a_0, \quad a_i \in \mathbb{R}, \quad i = 0, 1, 2\}$ dei polinomi di grado minore o uguale a due?

2 Determinanti.

Esercizio 2.1 Utilizzando “il metodo di riduzione a scala”, calcolare il determinante della

$$\text{matrice } A = \begin{vmatrix} 1 & 0 & -3 \\ 1 & -1 & 2 \\ -2 & 1 & 4 \end{vmatrix}.$$

Esercizio 2.2 (Vero o Falso?) Dire se le seguenti proposizioni sono vere o false motivando le risposte.

1. Se A e B sono due matrici di tipo $n \times n$ allora $\det(A + B) = \det A + \det B$.
2. Se A è una qualunque matrice di tipo $n \times n$ e sia λ è un numero qualunque, allora $\det \lambda A = \lambda \det A$.
3. Se A è una qualunque matrice di tipo $n \times n$ allora $\det(-A) = -\det A$.
4. Se A, P sono matrici di tipo $n \times n$ e P è invertibile, allora $\det P^{-1}AP = \det A$.

Esercizio 2.3 Trovare l'area del triangolo di vertici $P = (1, 2)$, $Q = (9, 3)$, $R = (6, 6)$.

Esercizio 2.4 Spiegare geometricamente perché il determinante della matrice $\begin{vmatrix} a & c \\ 0 & b \end{vmatrix}$ non dipende da c .

Esercizio 2.5 Trovare il volume del parallelepipedo di spigoli

1. $P = (-1, 0, 2)$, $Q = (1, 3, 1)$, $R = (1, 1, 0)$.
2. $U = (3, 0, 2)$, $V = (0, 1, 1)$, $W = (0, 1, -5)$.

Esercizio 2.6 Determinare l'equazione cartesiana del piano che contiene i punti $A(1, 0, 1)$, $B(0, 2, 1)$, $C(1, 1, 0)$.

Esercizio 2.7 Dire se i vettori $A(1, 1, 1)$, $B(0, 3, -1)$, $C(1, 4, 0)$ sono linearmente indipendenti.

Esercizio 2.8 Stabilire per quali valori del parametro k i vettori $(1, 0, 2)$, $(1, k, -1)$, $(k, 0, 3)$ sono linearmente dipendenti.

Esercizio 2.9 Dimostrare che se la matrice quadrata A è invertibile, allora

$$\det A^{-1} = \frac{1}{\det A}$$

Esercizio 2.10 Una matrice quadrata A si dice ortogonale se è invertibile e $A^t = A^{-1}$. Dimostrare che, se A è una matrice ortogonale, $\det A = 1$ oppure $\det A = -1$.

Esercizio 2.11 Dimostrare che l'area della regione del piano racchiusa dall'ellisse di equazione

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$

è πab .

3 Sistemi lineari.

Esercizio 3.1 Utilizzando il metodo di eliminazione di Gauss, risolvere i seguenti sistemi lineari:

$$1. \quad \begin{cases} x_1 - x_2 + 3x_3 = 1 \\ 2x_1 - 2x_2 - 2x_3 = 2 \\ -x_1 + x_2 + 3x_3 = 5 \end{cases}$$

$$2. \quad \begin{cases} 2x_1 - 3x_2 - 2x_3 + x_4 = 1 \\ 4x_1 - 6x_2 + x_3 - 2x_4 = 3 \\ 6x_1 - 9x_2 - x_3 - x_4 = 4 \end{cases}$$

$$3. \quad \begin{cases} -x_1 + x_2 = 0 \\ x_1 - 3x_2 - x_3 = 0 \\ x_1 - \frac{1}{2}x_3 = 0 \\ 3x_1 - 2x_2 + \frac{1}{2}x_3 = 0 \end{cases}$$

$$4. \quad \begin{cases} 3x_1 + x_2 + x_3 = 10 \\ 2x_1 + x_2 + x_3 = 12 \\ 4x_1 - 3x_2 + x_3 = 26 \end{cases}$$

4 Risposte o suggerimenti a alcuni degli esercizi proposti.

Esercizio 1.1 Si consideri la matrice A le cui righe sono le componenti dei vettori v_1, v_2, v_3, v_4 . Riducendo a scala la matrice A si ottiene

$$A = \left| \begin{array}{cccc} 2 & 5 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 7 & 9 \\ 2 & 3 & 0 & 4 \\ 4 & 10 & 8 & 16 \end{array} \right| \sim \left| \begin{array}{cccc} 2 & 5 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 7 & 9 \\ 0 & -2 & -1 & 1 \\ 4 & 10 & 8 & 16 \end{array} \right| \sim \left| \begin{array}{cccc} 2 & 5 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 7 & 9 \\ 0 & 0 & 6 & 10 \\ 0 & 0 & 6 & 10 \end{array} \right| \sim \left| \begin{array}{cccc} 2 & 5 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 7 & 9 \\ 0 & 0 & 6 & 10 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right| = A'$$

Poiché lo spazio vettoriale generato dalle righe di A coincide con lo spazio vettoriale generato dalle righe di A' , si ha $\dim L(v_1, v_2, v_3, v_4) = 3$. Inoltre, si verifichi che i vettori v_1, v_2, v_3 costituiscono una base di $L(v_1, v_2, v_3, v_4)$.

Esercizio 1.2

1. Si verifichi che $U + V = L(u_1, u_2, v_1)$. Si costruisca la matrice 3×4 avente per righe le componenti dei vettori u_1, u_2, v_1 e la si trasformi, riducendola a scala, nella matrice A' . Il numero di righe di A' diverse da zero fornisce il massimo numero di righe linearmente indipendenti di A . Inoltre, le righe di A corrispondenti alle righe di A' diverse da zero costituiscono una base di $U + V$.

2. Dalla formula di Grassmann si ricava

$$\begin{array}{rclclcl} \dim(U + V) & + & \dim(U \cap V) & = & \dim U & + & \dim V \\ 3 & + & \dim(U \cap V) & = & 2 & + & 1 \end{array}$$

Quindi, $\dim(U \cap V) = 0$.

Esercizio 1.5

1. Una base di $R_2[x]$ è $\mathcal{B} = (1, x, x^2)$ e $\dim R_2[x] = 3$. Pertanto, quattro elementi di $R_2[x]$ sono linearmente dipendenti.
2. Rispetto alla base \mathcal{B} i quattro polinomi assegnati hanno le seguenti componenti:
 $p = (1, 1, 0)$, $q = (0, 1, 1)$, $r = (1, 1, 1)$, $s = (1, 2, 3)$. Si costruisca allora la matrice

$$A = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{vmatrix}$$

le cui righe sono le componenti di p, q, r, s e si calcoli $\dim L(p, q, r, s)$, cioè il rango di A . Per fare ciò si può procedere nel seguente modo: utilizzando esclusivamente ‘operazioni elementari riga’, trasformare la matrice A nella matrice a scala A' . Lo spazio vettoriale generato dalle righe di A coincide con lo spazio vettoriale generato dalle righe di A' ; pertanto il numero di righe di A' diverse da zero fornisce la dimensione di $L(p, q, r, s)$. Nel caso in esame si ottiene $\dim L(p, q, r, s) = 3$; una base di $L(p, q, r, s)$ è rappresentata dai polinomi p, q, r .

Esercizio 2.1 Un modo di calcolare il determinante di una matrice A consiste nel trasformarla, mediante operazioni elementari sulle righe, in una matrice A' ridotta a scala, tenendo però conto dell'effetto che queste operazioni hanno sul determinante:

1. Se si moltiplica una riga per un numero $\lambda \neq 0$ il determinante viene moltiplicato per λ ;
2. Se si somma alla riga i -esima un multiplo della riga j -esima, con $i \neq j$, il determinante non cambia;
3. Se si scambiano di posto due righe il determinante cambia di segno.

Pertanto, $\det A$, a meno di una costante moltiplicativa, coincide con $\det A'$.

Infine, verificare (esercizio) che il determinante di una qualsiasi matrice a scala è il prodotto degli elementi della sua diagonale principale.

Esercizio 2.2 1. Falso; 2. Falso; 3. Falso; 4. Vero.

Esercizio 2.3 $Area = \frac{1}{2} \left| \det \begin{vmatrix} Q - P \\ R - P \end{vmatrix} \right| = 27/2$

Esercizio 2.5 1. $Volume = \left| \det \begin{vmatrix} P \\ Q \\ R \end{vmatrix} \right| = \left| \det \begin{vmatrix} -1 & 0 & 2 \\ 1 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} \right| = 3$

Esercizio 2.6 $\det \begin{vmatrix} X - A \\ B - A \\ C - A \end{vmatrix} = \det \begin{vmatrix} x - 1 & y & z - 1 \\ -1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{vmatrix} = 0$, cioè $2x + y + z - 3 = 0$

Esercizio 2.7 det $\begin{vmatrix} A \\ B \\ C \end{vmatrix} = 0$ pertanto i vettori sono linearmente dipendenti.

Esercizio 3.1 Sia $AX = b$ uno qualunque dei sistemi proposti. Utilizzando solamente ‘operazioni elementari sulle righe’ trasformare la matrice $|A, b|$ (matrice completa del sistema) nella *matrice a scala* $|A', b'|$.

1. La terza riga di $|A', b'|$ è del tipo $|0 \ 0 \ 0 \ h|$, $h \neq 0$. Il sistema non ammette soluzioni.
2. La seconda e la terza riga di $|A', b'|$ sono costituite esclusivamente da zeri. Il sistema ammette infinite soluzioni dipendenti da due parametri reali:

$$\text{Sol}(A, b) = \left\{ \left(\frac{7}{10}, 0, 0, 0 \right) + \left(-\frac{1}{10}, 0, \frac{4}{5}, 1 \right) t + \left(\frac{3}{2}, 1, 0, 0 \right) s \quad t, s \in \mathbb{R} \right\}$$

3. La terza riga di $|A', b'|$ è costituita esclusivamente da zeri. Il sistema ammette infinite soluzioni dipendenti da un parametro reale:

$$\text{Sol}(A, b) = \left\{ \left(-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 1 \right) t, \quad t \in \mathbb{R} \right\}$$

4. Il sistema ammette l’unica soluzione $x_1 = 4$, $x_2 = 3$, $x_3 = 1$.