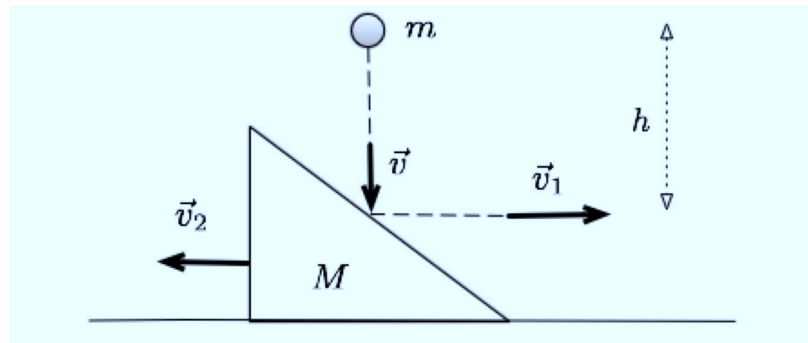
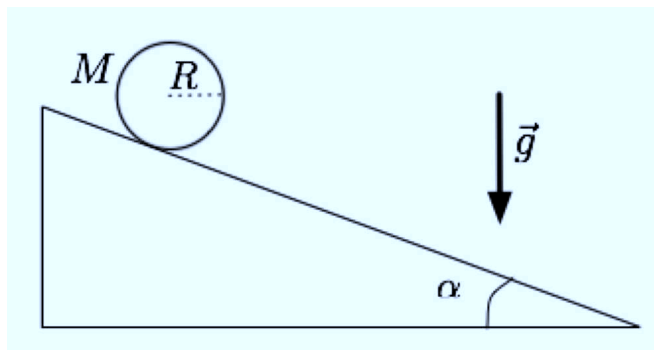


ESERCIZI

- E1. Da un'altezza $h = 3$ m viene lasciata cadere sopra un cuneo di massa $M = 2$ Kg una pallina di massa $m = 100$ g (la pallina è ferma nell'istante in cui inizia la caduta). Sapendo che la pallina rimbalza in direzione orizzontale e che il cuneo è posto sopra un piano orizzontale liscio, calcolare la velocità del cuneo dopo l'urto, considerato come perfettamente elastico.



- E2. Un cilindro omogeneo di massa M e raggio R viene lasciato libero di muoversi con velocità iniziale nulla sopra un piano inclinato scabro di angolo α rispetto all'orizzontale. Il cilindro scende rotolando senza strisciare. Determinare, in funzione di α , il valore minimo del coefficiente di attrito statico μ_s affinché questo sia possibile.



QUESITI (Motivare sempre tutte le risposte)

- Q1. Un'automobile viaggia alla velocità di 70 km/h quando il guidatore vede un semaforo diventare rosso. Supponendo che il tempo di reazione sia di 0.2 s e che i freni esercitino una decelerazione di 5 m/s^2 si calcoli che distanza percorre il veicolo prima di fermarsi.
- Q2. Enunciare il teorema delle forze vive.
- Q3. In un moto circolare l'accelerazione può avere una componente tangenziale alla traiettoria? Se sì in quali casi si annulla? Scrivere per un moto circolare l'espressione vettoriale dell'accelerazione centripeta.
- Q4 Si enunci il teorema di Bernoulli, specificando le condizioni richieste per la sua applicabilità.

MODULO 1

E1. Dal teorema di conservazione dell'energia meccanica otteniamo

$$mgh = \frac{1}{2} mv^2, \quad (1)$$

dalla conservazione dell'energia cinetica durante l'urto abbiamo

$$\frac{1}{2} mv^2 = \frac{1}{2} mv_1^2 + \frac{1}{2} Mv_2^2, \quad (2)$$

per la conservazione della quantità di moto in direzione orizzontale deve essere

$$mv_1 = Mv_2. \quad (3)$$

Da queste tre relazioni ricaviamo

$$v_2 = \sqrt{\frac{2m^2gh}{M(M+m)}} = 0.37 \text{ m/s}. \quad (4)$$

E2. La componente normale al piano della reazione vincolare equilibra la componente normale della forza peso. Il moto è allora determinato solamente dalla componente $mg \sin \alpha$ della forza peso nella direzione del piano inclinato e dalla forza di attrito statico che si oppone al moto ed ha modulo F_s . Si noti come sia qui rilevante l'attrito statico e non quello dinamico in quanto il punto di contatto del cilindro con il piano inclinato è il punto per cui passa l'asse di istantanea rotazione ed è quindi istantaneamente in quiete.

La prima equazione cardinale ci dice che

$$Ma_c = Mg \sin \alpha - F_s, \quad (5)$$

dove abbiamo chiamato a_c l'accelerazione scalare del centro di massa della sfera. Appliciamo ora la seconda equazione cardinale scegliendo come polo il centro C del cilindro, così che il momento della forza peso (applicata in C) rispetto a tale polo è nullo. Riferendoci all'asse perpendicolare al piano del moto e passante per C otteniamo

$$RF_s = I_C \frac{d\omega}{dt} = I_C \frac{a_c}{R} \Rightarrow F_s = I_C \frac{a_c}{R^2} = \frac{1}{2} MR^2 \frac{a_c}{R^2} = \frac{1}{2} Ma_c. \quad (6)$$

Dalle due equazioni cardinali otteniamo che il moto del centro di massa è uniformemente accelerato, con accelerazione

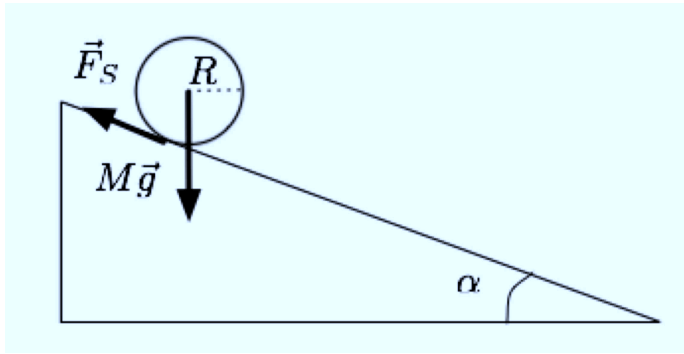
$$a_c = \frac{2}{3} g \sin \alpha. \quad (7)$$

Il massimo valore permesso per la forza di attrito statico è

$$(F_s)_{\max} = \mu_s Mg \cos \alpha. \quad (8)$$

La condizione $F_s \leq (F_s)_{\max}$ è soddisfatta quando

$$\mu_s \geq \frac{1}{3} \tan \alpha. \quad (9)$$



- Q1. La velocità iniziale dell'automobile è $v_0=70 \text{ Km/h}=19.4 \text{ m/s}$, il tempo dopo il quale inizia la decelerazione $t_1 = 0.2 \text{ s}$, la decelerazione $a = 5 \text{ m/s}^2$. Lo spazio percorso prima di fermarsi vale allora

$$s = v_0 t_1 + \frac{1}{2} \frac{v_0^2}{a} = 41.7 \text{ m.} \quad (10)$$

- Q2. Il teorema delle forze vive afferma che il lavoro compiuto dalla forza agente su un corpo materiale quando questo passa da una posizione A ad una posizione B attraverso una traiettoria γ è uguale alla differenza tra le energie cinetiche possedute dal punto materiale nella posizione finale e in quella iniziale:

$$L = E_{c,B} - E_{c,A} = \frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{1}{2} m v_A^2. \quad (11)$$

- Q3. È presente in generale anche una componente tangenziale, che si annulla solo se il moto è circolare uniforme. Per un moto circolare l'accelerazione centripeta è data da

$$\vec{a}_c = -\frac{v^2}{R} \hat{r}, \quad (12)$$

con v velocità scalare del moto, R raggio della traiettoria e \hat{r} versore diretto nella direzione che congiunge il centro O della traiettoria al punto P in cui si trova il punto materiale, con verso da O a P.

- Q4. Il teorema di Bernoulli lega tra loro la velocità, la pressione e la quota nei punti di una linea di flusso di un fluido perfetto, vale a dire di un fluido in regime stazionario, incomprimibile, irrotazionale e non viscoso. Tale teorema afferma che la somma della pressione, dell'energia potenziale per unità di volume e dell'energia cinetica per unità di volume è costante lungo una linea di flusso di un fluido perfetto:

$$p + \rho g z + \frac{1}{2} \rho v^2 = \text{costante.} \quad (13)$$

Il teorema di Bernoulli è una conseguenza del teorema delle forze vive, esprime cioè la conservazione dell'energia per i fluidi perfetti.