

FISICA QUANTISTICA I – PROVA SCRITTA DEL 19/02/2026

1. Considerare una particella in una buca quadrata infinita,

$$V(x) = \begin{cases} 0 & \text{se } 0 \leq x \leq L, \\ +\infty & \text{altrimenti,} \end{cases} \quad (1)$$

con funzione d'onda iniziale data da

$$\psi(x, 0) = A [\phi_1(x) + e^{i\varphi} \phi_2(x)], \quad (2)$$

dove ϕ_n rappresenta lo stato stazionario n -esimo e φ è una costante reale.

(i) Determinare A e $\psi(x, t)$.

(ii) Qual è la probabilità di trovare la particella nella metà sinistra della buca di potenziale all'istante $t = 0$?

(iii) Qual è la probabilità di trovare la particella nella metà sinistra della buca a un tempo generico t ?

(iv) Se si misura l'energia della particella, quali valori si possono ottenere e con quali probabilità? Determinare il valore medio dell'energia a un generico istante di tempo.

(v) Determinare il valore medio della quantità di moto a un generico istante di tempo.

2. Si consideri un oscillatore armonico unidimensionale,

$$H = \frac{P^2}{2m} + \frac{1}{2} m\omega^2 X^2. \quad (3)$$

Al tempo $t = 0$ il sistema si trova nello stato

$$|\psi\rangle = \sqrt{\frac{2}{5}} |0\rangle - \sqrt{\frac{3}{5}} |1\rangle, \quad (4)$$

con $|n\rangle$ autostato di H corrispondente all'autovalore $E_n = \hbar\omega(n + 1/2)$.

(i) Determinare, per ogni tempo $t \geq 0$, i valori medi di posizione, quantità di moto ed energia.

(ii) Costruire la matrice densità del sistema ad un generico tempo $t \geq 0$ e mediante questa ricavare le probabilità con cui vengono ottenuti i possibili valori dell'energia, il valor medio dell'energia e lo stato dopo la misura.

3. Consideriamo l'hamiltoniana (rispetto ad una base ortonormale $\{|1\rangle, |2\rangle, |3\rangle\}$)

$$H = \begin{pmatrix} a & 0 & b \\ 0 & c & 0 \\ b & 0 & a \end{pmatrix}, \quad a, b, c \in \mathbb{R}. \quad (5)$$

Determinare $|\psi_a(t)\rangle$ e $|\psi_b(t)\rangle$, partendo dagli stati iniziali:

$$\text{a) } |\psi_a(0)\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \text{b) } |\psi_b(0)\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

SOLUZIONI PROVA SCRITTA DEL 19/02/2026

1. (i) Usando la condizione di normalizzazione,

$$\int_0^L |\psi(x, 0)|^2 dx = 1, \quad (6)$$

si ha

$$1 = \int_0^L |A [\phi_1(x) + e^{i\varphi} \phi_2(x)]|^2 dx \quad (7)$$

$$= |A|^2 \int_0^L (|\phi_1(x)|^2 + |\phi_2(x)|^2 + e^{i\varphi} \phi_2(x) \phi_1^*(x) + e^{-i\varphi} \phi_1(x) \phi_2^*(x)) dx. \quad (8)$$

Poiché gli autostati stazionari sono ortonormali, i termini incrociati si annullano e quindi

$$1 = |A|^2 (1 + 1) = 2|A|^2, \quad (9)$$

da cui

$$A = \frac{1}{\sqrt{2}}, \quad (10)$$

a meno di una fase globale arbitraria che, essendo fisicamente irrilevante, poniamo uguale a zero.

Siccome gli stati $\phi_n(x)$ sono stazionari, abbiamo

$$\psi(x, t) = \frac{1}{\sqrt{2}} [\phi_1(x) e^{-iE_1 t/\hbar} + e^{i\varphi} \phi_2(x) e^{-iE_2 t/\hbar}]. \quad (11)$$

Usando l'espressione degli autostati della buca infinita,

$$\phi_n(x) = \sqrt{\frac{2}{L}} \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right), \quad (12)$$

si ottiene

$$\psi(x, t) = \frac{1}{\sqrt{L}} \left[\sin\left(\frac{\pi x}{L}\right) + e^{i\varphi} \sin\left(\frac{2\pi x}{L}\right) e^{-i3E_1 t/\hbar} \right], \quad (13)$$

con

$$E_n = \frac{n^2 \pi^2 \hbar^2}{2mL^2}. \quad (14)$$

(ii) La metà sinistra corrisponde all'intervallo $[0, L/2]$, da cui

$$\begin{aligned} p_{[0, L/2]}(0) &= \int_0^{L/2} |\psi(x, 0)|^2 dx \\ &= \frac{1}{2} \int_0^{L/2} [|\phi_1(x)|^2 + |\phi_2(x)|^2 + e^{i\varphi} \phi_1(x) \phi_2(x) + e^{-i\varphi} \phi_1(x) \phi_2(x)] dx \\ &= \frac{1}{2} \left[\int_0^{L/2} |\phi_1(x)|^2 dx + \int_0^{L/2} |\phi_2(x)|^2 dx + 2 \cos \varphi \int_0^{L/2} \phi_1(x) \phi_2(x) dx \right]. \end{aligned} \quad (15)$$

Usando le autofunzioni della buca infinita, segue

$$\begin{aligned}\int_0^{L/2} \phi_1(x)\phi_2(x) dx &= \frac{2}{L} \int_0^{L/2} \sin\left(\frac{\pi x}{L}\right) \sin\left(\frac{2\pi x}{L}\right) dx \\ &= \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi/2} \sin(y) \sin(2y) dy,\end{aligned}\quad (16)$$

dove si è posto $y = \pi x/L$. Usando $\sin(2y) = 2 \sin(y) \cos(y)$ si ottiene

$$\begin{aligned}\int_0^{\pi/2} \sin(y) \sin(2y) dy &= 2 \int_0^{\pi/2} \sin^2(y) \cos(y) dy \\ &= 2 \int_0^1 u^2 du = \frac{1}{3},\end{aligned}\quad (17)$$

avendo posto $u = \sin y$. Pertanto

$$p_{[0,L/2]}(0) = \frac{1}{2} + \frac{4}{3\pi} \cos \varphi. \quad (18)$$

(iii) Il calcolo a $t \neq 0$ procede esattamente nello stesso modo, operando la sostituzione $\phi \rightarrow \phi - 3E_1 t/\hbar$. Si ha dunque, definendo $\omega = E_1/\hbar$,

$$p_{[0,L/2]}(t) = \frac{1}{2} + \frac{4}{3\pi} \cos(\varphi - 3\omega t). \quad (19)$$

(iv) Il valore medio dell'energia è dato da:

$$\langle H(t) \rangle = |c_1|^2 E_1 + |c_2|^2 E_2 = \frac{1}{2}(E_1 + E_2) = \frac{5\pi^2 \hbar^2}{4ma^2}, \quad (20)$$

valido per un generico istante di tempo, essendo una costante del moto. Abbiamo usato $c_1 = 1/\sqrt{2}$ e $c_2 = e^{i\varphi}/\sqrt{2}$. La misura dell'energia può quindi dare E_1 o E_2 con uguale probabilità pari a $|c_1|^2 = |c_2|^2 = 1/2$.

(v) Il valore medio dell'impulso è dato da:

$$\begin{aligned}\langle P(t) \rangle &= \int_0^L \psi^*(x, t) \left(-i\hbar \frac{\partial}{\partial x} \right) \psi(x, t) dx \\ &= -i\hbar \frac{\pi}{L^2} \int_0^L \left[e^{-i(\varphi-3\omega t)} \sin\left(\frac{2\pi x}{L}\right) \cos\left(\frac{\pi x}{L}\right) \right. \\ &\quad \left. + 2e^{i(\varphi-3\omega t)} \sin\left(\frac{\pi x}{L}\right) \cos\left(\frac{2\pi x}{L}\right) \right] dx\end{aligned}\quad (21)$$

$$= -\frac{8\hbar}{3L} \sin(\varphi - 3\omega t). \quad (22)$$

2. (i) Esprimendo X e P in funzione degli operatori a e a^\dagger , ricordando che $a^\dagger|0\rangle = |1\rangle$ e usando

$$|\psi(t)\rangle = \sqrt{\frac{2}{5}} e^{-iE_0 t/\hbar} |0\rangle - \sqrt{\frac{3}{5}} e^{-iE_1 t/\hbar} |1\rangle, \quad (23)$$

otteniamo

$$\langle X \rangle(t) = -\frac{2\sqrt{3}}{5} \sqrt{\frac{\hbar}{m\omega}} \cos(\omega t), \quad (24)$$

$$\langle P \rangle(t) = \frac{2\sqrt{3}}{5} \sqrt{\hbar m \omega} \sin(\omega t), \quad (25)$$

$$\langle H \rangle = \frac{2}{5} E_0 + \frac{3}{5} E_1 = \frac{11}{10} \hbar \omega. \quad (26)$$

(ii)

$$\rho(t) = |\psi(t)\rangle\langle\psi(t)| = \frac{2}{5}|0\rangle\langle 0| + \frac{3}{5}|1\rangle\langle 1| - \frac{\sqrt{6}}{5}e^{i\omega t}|0\rangle\langle 1| - \frac{\sqrt{6}}{5}e^{-i\omega t}|1\rangle\langle 0|, \quad (27)$$

da cui

$$p(E = E_0) = \text{Tr}(\rho P_0) = \text{Tr}(\rho|0\rangle\langle 0|) = \frac{2}{5}, \quad (28)$$

$$p(E = E_1) = \text{Tr}(\rho P_1) = \text{Tr}(\rho|1\rangle\langle 1|) = \frac{3}{5}, \quad (29)$$

$$\langle H \rangle = \text{Tr}(\rho H) = \frac{11}{10} \hbar \omega. \quad (30)$$

Si noti come questi risultati siano indipendenti dal tempo in quanto il sistema è conservativo. Dopo la misura dell'energia la matrice densità assume la forma $\rho_0 = |0\rangle\langle 0|$ se si è ottenuto come risultato $E = E_0$, $\rho_1 = |1\rangle\langle 1|$ se $E = E_1$.

3. Gli autovalori di H sono dati da $E_1 = c$, $E_2 = a + b$, $E_3 = a - b$, con corrispondenti autostati

$$|\phi_1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad |\phi_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad |\phi_3\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}. \quad (31)$$

Quindi $|\psi_a(0)\rangle$ coincide con l'autostato $|\phi_1\rangle$, per cui lo stato è stazionario. Invece

$$\begin{aligned} |\psi_b(t)\rangle &= \frac{1}{\sqrt{2}} \left(e^{-iE_2 t/\hbar} |\phi_2\rangle + e^{-iE_3 t/\hbar} |\phi_3\rangle \right) \\ &= \frac{1}{2} \left[e^{-i(a+b)t/\hbar} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + e^{-i(a-b)t/\hbar} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right] \\ &= e^{-iat/\hbar} \begin{pmatrix} \cos(bt/\hbar) \\ 0 \\ -i \sin(bt/\hbar) \end{pmatrix}. \end{aligned} \quad (32)$$